# **LPC**

# **WEB GUIDE SYSTEM**

# 03

# 駆動機

アクチェータ

ロールガイダー

コントロールモータ



#### 特長

- 1. 駆動源として DC モータを搭載してい LPC ウェブガイドシステムに使用する駆動 ますので、立ち上がり特性が敏速で精度の 高い蛇行修正制御ができます。
- 動範囲のセンター位置) 検知用のマイクロス 「アクチェータ」は用途に応じて「台車駆動 イッチが内蔵されていますので、制御盤側 の[センター停止モード]を選択するとアク しています。「ロールガイダー」は用途に応 チェータをあらかじめセンター位置にセッじて「オフセット式」及び「エンドピボット トしておくことができます。
- ため磨耗部品がほとんど無く、長寿命で保した型式を準備しております。
- 4. 電気式のため油圧方式と比較して油漏 型式を選定して下さい。 れの心配が無く、清潔さを求められる環境 においても使用できます。
- 5. 動作時の騒音もほとんどありません。

### 概要

機は動作形態に応じて直進型の「アクチェー タ」、旋回型の「ロールガイダー」、回転型 **2.** スイッチユニットにはセンター位置 (駆 の「コントロールモータ」に分類されます。 用」及び「検出器移動用」の2機種を用意 式」の2機種を用意しています。

3. 駆動機構にボールネジを採用している 又、各々の機種においてお客様の仕様に適 下記系統図及び後述の仕様に基づき最適な

アクチェータ (直進型)

PD-400-75 PD-400-1/50 **PD-710 PD-610 PD-620** 台車駆動用 PD-620-100 PD-650 PD-650S PD-811 PD-850

型式

**PD-400** 

PD-900

**PG-50** 

**PG-701** 

-PD-100 検出器移動用

PD-200 **PG-10** 

**PG-80** -PG-100 LPC 駆動機 オフセット式 PG-110

> **PG-800 PG-400** ロールガイダー

(旋回型) PG-301

> -MR-100 -MR-60 MR-65 エンドピボット式

MR-210

-MR-250

-CM-402F コントロールモータ (回転式) └CM-412F

# 1. 台車駆動用アクチェータ

#### 仕様

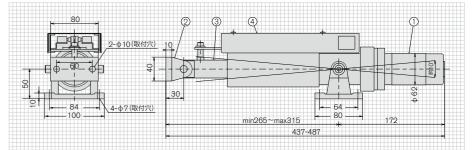
型式	許容推力 N[kgf]	許容質量 kg	ストローク mm	駆動速度 mm/sec	DC モータ	質量 kg
PD-400	392 [40]	1330	50	20	DC24V 1.5A	6
PD-400-75	392 [40]	1330	75	20	DC24V 1.5A	6
PD-400-1/50	1666 [170]	5666	50	4	DC24V 1.4A	6
PD-710	412 [42]	1400	100	13	DC24V 1.2A	12
PD-610	490 [50]	1660	180	16	DC24V 1.5A	11
PD-620	372.4 [38]	1266	180	18	DC24V 1.2A	9
PD-620-100	372.4 [38]	1266	100	18	DC24V 1.2A	8
PD-650	1039 [106]	3530	180	13	DC24V 2.4A	18
PD-650S	980 [100]	100	180	2.8	DC24V 2.4A	27
PD-811	1725 [176]	5860	180	13	DC24V 3.8A	30
PD-850	2744[280]	9425	180	13	DC24V 6A	36
PD-900	3920 [400]	13330	180	16	DC24V 11A	85

※ 1. 1N=0.102kg

※ 2. 周囲温度 0°C~50°C ※ 3. PD-650S · PD-900 は準標準機種です。

#### **PD-400**

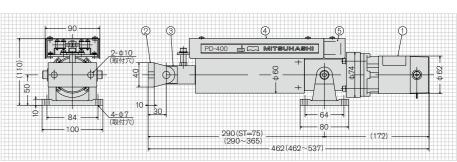




#### PD-400-75



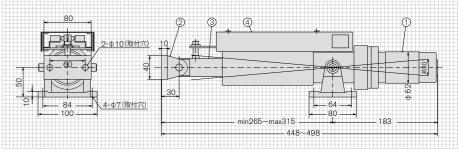
① DC モータ ②コネクタ ③スライドロッド ④スイッチユニット



#### PD-400-1/50



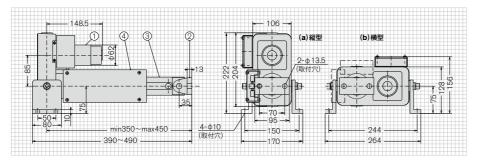
① DC ギヤードモータ ②コネクタ ③スライドロッド ④スイッチユニット ⑤端子台



① DC モータ ②コネクタ ③スライドロッド ④スイッチユニット

# **PD-710**

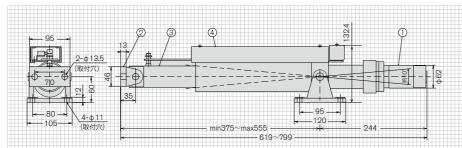




① DC モータ ②コネクタ ③スライドロッド ④スイッチユニット

## **PD-610**

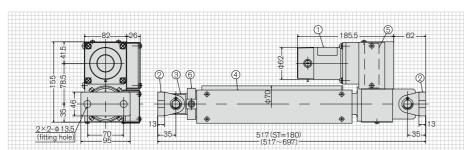




① DC モータ ②コネクタ ③スライドロッド ④スイッチユニット

## **PD-620**

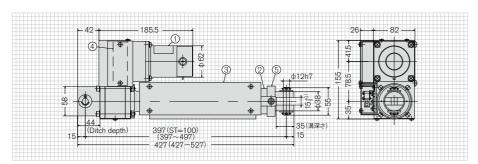




① DC モータ ②コネクタ ③スライドロッド ④スイッチユニット ⑤ターミナルスタンド ⑥カラー

# PD-620-100

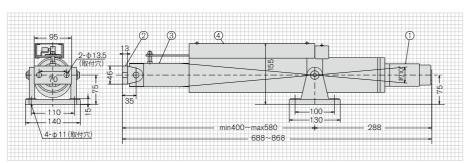




① DC モータ ②スライドロッド ③スイッチユニット ④ターミナルスタンド ⑤カラー

#### **PD-650**

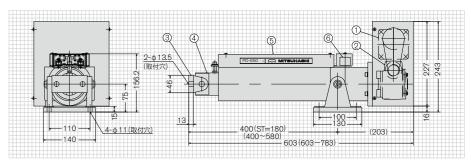




① DC モータ ②コネクタ ③スライドロッド ④スイッチユニット

# PD-650S

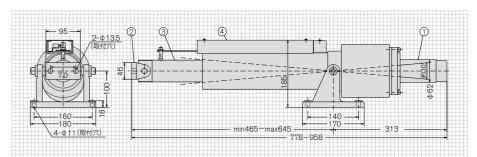




① DC ギヤードモータ ②ウォーム減速機 ③コネクタ ④スライドロット ⑤スイッチロッド ⑥端子台

# PD-811

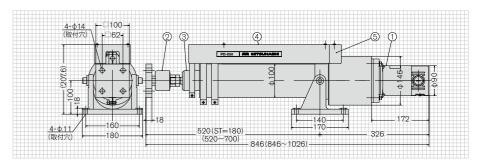




① DC モータ ②コネクタ ③スライドロッド ④スイッチユニット

# PD-850

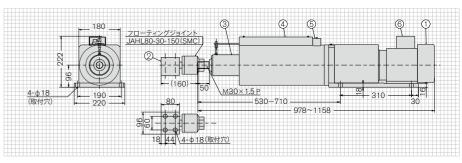




① DC ギヤードモータ ②フローティングジョイント ③スライドロッド ④スイッチユニット ⑤端子台

# PD-900





① DC モータ ②コネクタ ③スライドロッド ④スイッチユニット ⑤端子台 ⑥モータ端子箱

# 2. 検出器移動用アクチェータ

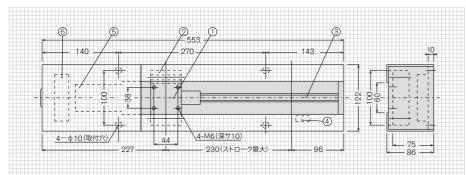
#### 仕様

型式	許容質量 kg	ストローク mm	駆動速度 mm/sec	DC モータ	質量 kg
PD-100	14	210	13	DC24V 0.6A	6
PD-200	35	400	13	DC24V 1.5A	19

※周囲温度 0℃~50℃

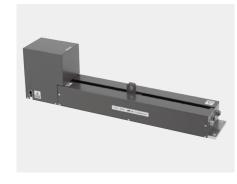
#### **PD-100**

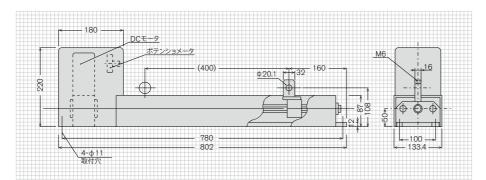




①取付板 ②ボールプッシュ ③ボールネジ ④リミットスイッチ ⑤ DC モータ ⑥端子盤

# **PD-200**





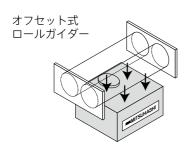
# **ROLLGUIDERS**

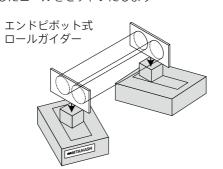
ロールガイダー

#### 特長

- 1. シート加工ライン途中での位置制御に最適です。
- 2. 各種検出器と制御盤との組み合わせによりエッジ制御及びセンタリング制御に使用できます。
- **3.** 駆動源として DC モータを搭載していますので、立ち上がり特性が敏速で精度の高い蛇 行修正制御ができます。
- **4.** スイッチユニットにはセンター位置 (駆動範囲のセンター位置) 検知用のマイクロスイッチが内蔵されていますので、制御盤側の [センター停止モード] を選択するとロールガイダーをあらかじめセンター位置にセットしておくことができます。
- **5.** 電気式のため油圧方式と比較して油漏れの心配が無く、清潔さを求められる環境においても使用できます。

使用例 すべてのロールガイダーは用途に応じたロールをセットいたします



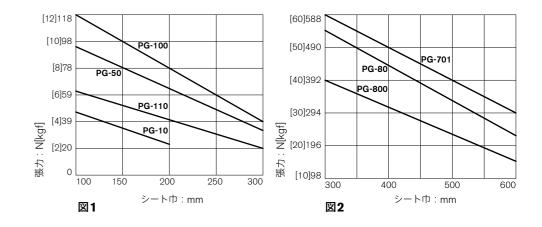


#### 1. オフセット式ロールガイダー

オフセットピボット式ロールガイダーはウェブをロールガイダーの入口側と出口側でともにひねりながら制御します。このためウェブの両 耳端にかかるテンション差が少ないので永久歪みを起こしやすい材質や破れやすい材質のウェブの制御に適しています。

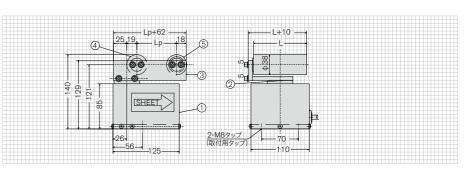
型式	DC モータ	修正速度 mm/sec (ロールスパン)	制御量 最大 mm (ロールスパン)	シート速度 m/min	シート張力 N/kgf	ロール面長 mm	ロール径 mm	ロールスパン mm
PG-10	DC24V 0.4A	7.5 (50mm時)	± 6 (50mm時)	100 (MAX)	図 1 参照	100 ~ 200	φ 38 (標準)	50 ~ 120
PG-50	DC24V 0.45A	9.5 (125mm時)	± 9 (125mm時)	100 (MAX)	図 1 参照	100 ~ 300	φ 46 (標準)	125 ~ 200
PG-100	DC24V 0.4A	16 (200mm時)	± 13 (200mm時)	100 (MAX)	図 1 参照	100 ~ 300	φ 46 (標準)	50 ~ 200
PG-110	DC24V 0.4A	12 (100mm時)	± 10 (100mm時)	100 (MAX)	図 1 参照	100 ~ 300	φ 46 (標準)	50 ~ 200
PG-80	DC24V 0.4A	11 (200mm時)	± 13 (200mm時)	100 (MAX)	図2参照	100 ~ 300	φ 46 (標準)	50 ~ 200
PG-800	DC24V 0.4A	6.5 (200mm時)	± 13 (200mm時)	100 (MAX)	図2参照	100 ~ 300	φ 46 (標準)	50 ~ 200
PG-701	DC24V 0.7A	7 (300mm 時)	± 25 (125mm 時)	150 (MAX)	図2参照	300 ~ 600	φ 78 (標準)	180 ~ 400
PG-400	DC24V 1.5A	24.5 (400mm時)	± 29 (400mm時)	300 (MAX)	490(MAX) [50]	600 ~ 1600	ф 100 (標準)	200 ~ 400
PG-301	DC24V 2.0A	13 (900mm 時)	± 50 (900mm 時)	350 (MAX)	980(MAX) [100]	800 ~ 2000	ф 100 ~ 150	300 ~ 900

※ 1. 1N=0.102kg ※ 2. 周囲温度 0°C~50°C



# **PG-10**





①駆動部 ②ピボットスタンド ③ロール枠 ④入口側ロール ⑤出口側ロール L: ロール面長 Lp: ロールスパン

7

# **PG-50**



**PG-80** 



**PG-100** 

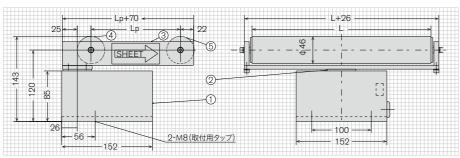


**PG-110** 

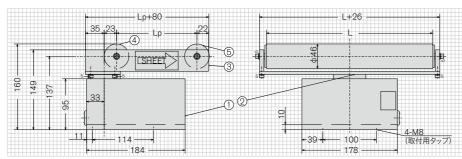


**PG-701** 

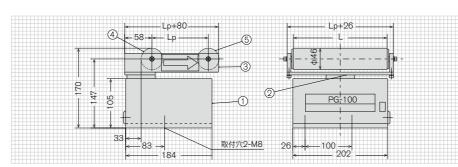




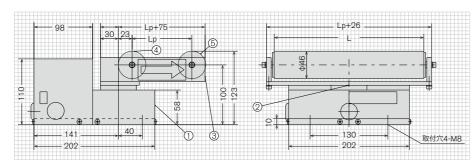
①駆動部 ②ピボットスタンド ③ロール枠 ④入口側ロール ⑤出口側ロール L: ロール面長 Lp: ロールスパン



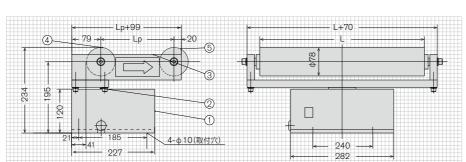
①駆動部 ②ピボットスタンド ③ロール枠 ④入口側ロール ⑤出口側ロール L: ロール面長 Lp: ロールスパン



①駆動部 ②ピボットスタンド ③ロール枠 ④入口側ロール ⑤出口側ロール L: ロール面長 Lp: ロールスパン



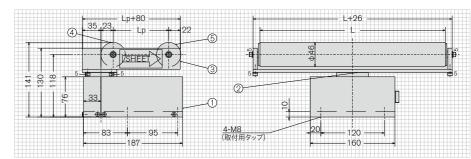
①駆動部 ②ピボットスタンド ③ロール枠 ④入口側ロール ⑤出口側ロール L:ロール面長 Lp:ロールスパン



①駆動部 ②ピボットスタンド ③ロール枠 ④入口側ロール ⑤出口側ロール L: ロール面長 Lp: ロールスパン

# **PG-800**

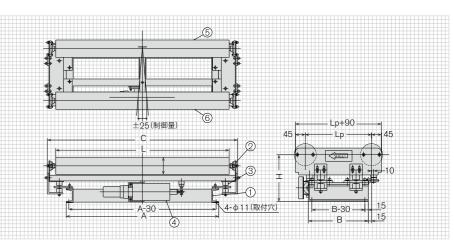




①駆動部 ②ピボットスタンド ③ロール枠 ④入口側ロール ⑤出口側ロール L: ロール面長 Lp: ロールスパン

# **PG-400**





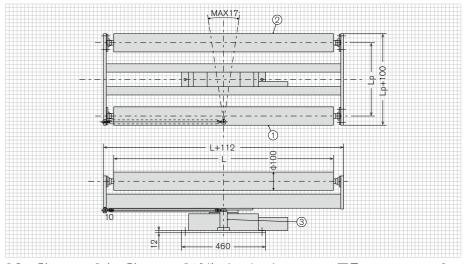
①ロール台 ②ロール枠 ③ラジアル軸受 ④ PG-400 駆動部 ⑤入口側ロール ⑥出口側ロール L: ロール面長 Lp: ロールスパン

## 寸法表

Lp L	600 ~700	701 ~800	801 ~900	901 ~1000	1001 ~1100	1101 ~1200	1201 ~1300	1301 ~1400	1401 ~1500	1501 ~1600
200~249			A=6	80 B=Lp	_p-30 C=L+94 H=250					
250~299	A=L-120	A 1 100			A=8	880 B=Lp	o-30 C=L+94 H=250			
300~349	B=Lp-100 C=L+112		A=L-120 B=Lp-30				A=1080	) B=Lp-3(	0 C=L+94	4 H=250
350~399	H=220		C=L+112						A=1280 B=Lp-3 C=L+94	
400		H=220								

# **PG-301**





①入口側ロール ②出口側ロール ③ピボットスタンド L:ロール面長 Lp:ロールスパン

#### 2. エンドピボット式ロールガイダー

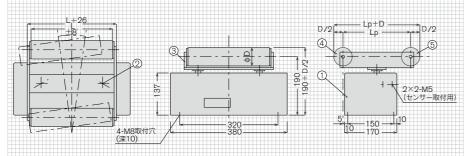
エンドピボット式ロールガイダーはウェブが検出基準位置からズレると横方向へ移動するとともに円弧状に回転運動をしながらウェブを検出基準位置に修正します。エンドピボット式ロールガイダーは入口側のロールの動作によってウェブの両耳端とアイドラロール間の距離が変わるためにテンション差が生じます。このためロールガイダーの前後に設置されるアイドラロールとの間隔を充分取れるラインに適しています。またウェブの材質もテンション差が生じても吸収してしまう伸縮性のあるビニール、ポリプロピレン、織物、タイヤコートなどに適しています。

型式	DC モータ	修正速度 mm/sec	制御量 最大 mm	シート速度 m/min	シート張力 N/kgf	ロール面長 mm	ロール径 mm	ロールスパン mm
MR-100	DC24V 0.6A	4	± 45	150 (MAX)	98 (MAX)[10]	230 ~ 600	φ 46(標準)	100 ~ 250
MR-60	DC24V 1.5A	16	± 28	200 (MAX)	490 (MAX)[50]	800 (MAX)	φ 100 (標準)	150 ~ 400
MR-65	DC24V 1.5A	16	± 28	200 (MAX)	627 (MAX) [64]	300 ~ 2000	φ 100 (標準)	150 ~ 400
MR-210	DC24V 2A	10	± 85	200 (MAX)	980 [100]	440 ~ 2500	φ 100 (標準)	150 ~ 400
MR-250	DC24V 2A	10	± 170	200 (MAX)	980 [100]	680 ~ 2500	φ 100 (標準)	150 ~ 400

<sup>※ 1. 1</sup>N=0.102kg ※ 2. 周囲温度 0°C~50°C ※ 3. MR-250は準標準機種です。

#### **MR-100**

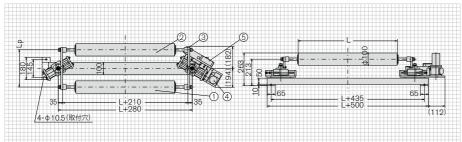




①駆動部 ②ピボット ③ロール枠 ④入口側ロール ⑤出口側ロール L:ロール面長 Lp:ロールスパン

## **MR-60**

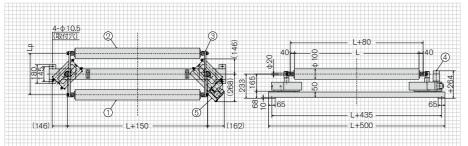




①入口側ロール ②出口側ロール ③ロール枠 ④駆動部 ⑤端子盤 L: ロール面長 Lp: ロールスパン

#### **MR-65**



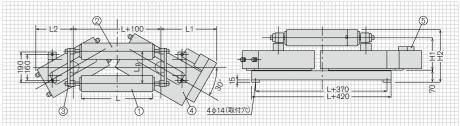


10

①入口側ロール ②出口側ロール ③ロール枠 ④駆動部 ⑤端子盤 L: ロール面長 Lp: ロールスパン

#### MR-210/250





型式	L	L1	L2	LP	H1	H1
MR-210	440~2500	342	220	150 ~	210	330
MR-250	680~2500	462	328	400	235	355

①入口側ロール ②出口側ロール ③ロール枠 ④駆動部 ⑤スイッチユニット

# **CONTROL MOTORS**

コントロールモータ

#### 特長

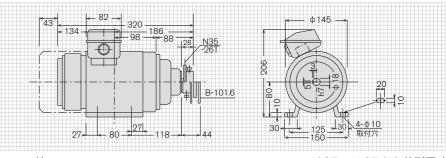
- 1. CM型コントロールモータは DCモータを採用しており、耳端位置制御の各種駆動源として制御盤、操作盤、検出器と組み合わせ使用します。
- 2. SCRサーボ制御に適した低電圧大電流型を採用しており、起動トルクも大きくなっています。
- 3. 速度特性が良く、瞬時逆運転も行えますので位置制御に最適です。

型式	種類	界磁	留気子	定格トルク/回転数 N·cm[kgf·cm]/rpm	起動トルク N·cm[kgf·cm]	質量 kg
CM-402F	減速機付直流機	永久磁石	DC24V 11A	784 [80] / 100	2744 [280]	19
CM-412F	減速機付直流機	永久磁石	DC24V 11A	392 [40] / 220	1372 [140]	19

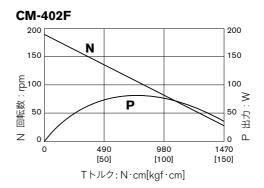
<sup>※1.</sup> 周囲温度 0°C~50°C※2. CM-402F及び412Fはファン付です。

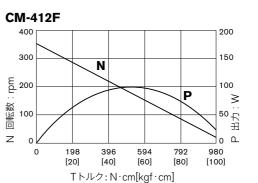
#### CM-402F/412F





※ファン付 402F、412F とも外形同寸





11



新しい未来に向かって進歩する人間社会のために

# 株式会社 三橋製作所

□ 本社
₹615-0082
京都市右京区山ノ内赤山町1番地
Tel (075) 316-3300<営業> Fax (075) 313-7595

□ 東京営業所 〒111-0043 東京都台東区駒形2-4-11ヨシクニ駒形ビル9階 Tel(03)3847-9751 Fax(03)3847-9753

□ 九州営業所〒812-0016

福岡市博多区博多駅南4-2-10 南近代ビル6階 Tel (092) 476-3800 Fax (092) 476-3801

☐ HEAD OFFICE

1 Sekizan-cho Yamanouchi Ukyo-ku, Kyoto 615-0082, Japan
Tel (075)316-3300 Fax (075)313-7595

製品改良の為、お断りなしに仕様を変更する場合がありますのでご了承ください。

代理店